

# Esperanza Condicional (continuación)

Pablo L. De Nápoli

Departamento de Matemática  
Facultad de Ciencias Exactas y Naturales  
Universidad de Buenos Aires

Probabilidades y Estadística para Matemática  
Segundo cuatrimestre de 2021

# Parte I

## La esperanza condicional como proyección ortogonal

En la clase anterior, introdujimos el concepto de **esperanza condicional** de una variable aleatoria con respecto a otra.

Recordamos que la idea al definir  $E[X/Y]$  es estimar  $X$  por medio de una función de  $Y$ . Hoy formalizaremos esta intuición usando las ideas que introdujimos en la clase 12.

El enfoque que vamos a desarrollar sólo funciona para variables aleatorias con segundo momento finito (mientras que como vimos en la clase anterior  $E[X/Y]$  se puede definir en general con sólo asumir que  $E[|X|] < \infty$ ).

# Contexto abstracto en el que vamos a trabajar

Consideramos un espacio de probabilidad  $(\Omega, \mathcal{E}, P)$ . Consideramos el **espacio vectorial** de las variables aleatorias con **segundo momento finito**

$$L^2(\Omega) = \{\text{variables aleatorias } X : \Omega \rightarrow \overline{\mathbb{R}} : E(X^2) < \infty\}$$

Recordamos que si  $X \in L^2(\Omega)$ ,

$$E(|X|) \leq E(X^2)^{1/2} \text{ por la desigualdad de Jensen}$$

y

$$\text{Var}(X) = E(X^2) - E(X)^2$$

Por lo que las variables aleatorias en  $L^2$  tienen esperanza y varianza finitas.  $L^2(\Omega)$  es un espacio normado con la norma

$$\|X\| = E(X^2)^{1/2}$$

que proviene del **producto interno**

$$\langle X, Y \rangle = E(X \cdot Y)$$

Como ya mencionamos varias veces,  $L^2(\Omega)$  es un **espacio de Hilbert**.

## Contexto abstracto en el que vamos a trabajar (2)

Para que  $L^2(\Omega)$  sea realmente un espacio vectorial normado, hay considerar iguales a las variables aleatorias  $X$  e  $Y$  tales que

$$P\{X = Y\} = 1$$

Con esta convención,

$$\|X\| = 0 \Rightarrow X = 0$$

# Planteo del problema

En la clase 12, planteamos el problema de aproximar una variable  $Y \in L^2(\Omega)$  por un elemento  $\hat{Y}$  de un subespacio  $S$ , de modo de minimizar el **error cuadrático medio**

$$\text{ECM}(Y, \hat{Y}) = E(|Y - \hat{Y}|^2) = \|Y - \hat{Y}\|^2$$

Dadas otra variable aleatoria  $X$ , vamos a considerar ahora el subespacio:

$$S = \{Y \in L^2(\Omega) : Y = h(X) \text{ donde } h : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}\}$$

Por razones técnicas tenemos que pedir que  $h$  sea una función boreliana como mencionamos en la clase pasada: es decir que  $h^{-1}(I)$  sea un conjunto boreliano para cada intervalo abierto  $I$  en  $\mathbb{R}$ . Por ejemplo, cualquier función continua va a cumplir esto.

Entonces, si  $X, Y \in L^2(\Omega)$  podemos definir la **esperanza condicional**  $E[Y/X]$  como la solución  $\hat{Y}$  de este problema de optimización.

# Un lema de álgebra lineal

Recordamos que la solución de este problema de encontrar la mejor aproximación, viene dado por la **proyección ortogonal**:

## Lema

Sea  $V$  un espacio con producto interno y  $S \subset V$  un subespacio. Consideramos  $x_0 \in V$ . Entonces  $s_0 \in S$  es el elemento de  $S$  que minimiza la distancia a  $x_0$

$$d(x, s) = \|x - s\| \quad x \in S$$

si y sólo si  $s_0$  es la **proyección ortogonal** de  $x_0$  sobre  $S$  es decir:

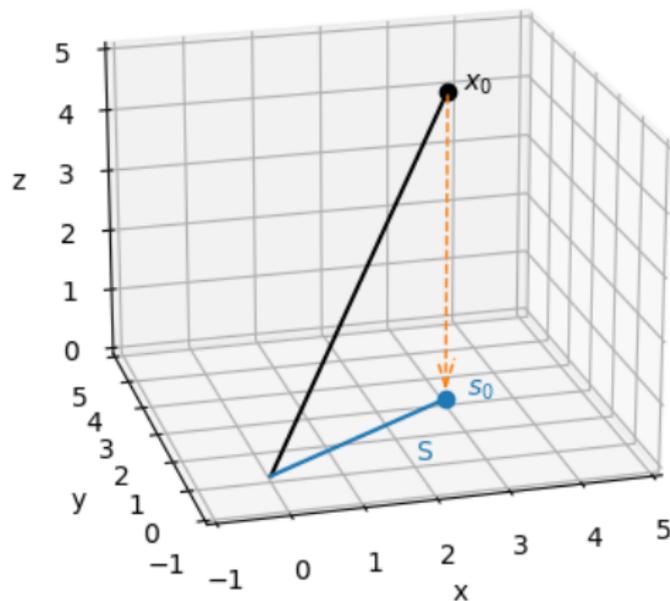
$$x_0 - s_0 \in S^\perp$$

o sea

$$\langle x_0 - s_0, s \rangle = 0 \text{ para todo } s \in S \tag{1}$$

Nuestro  $V = L^2(\Omega)$  es un espacio de dimensión infinita, pero este lema funciona exactamente igual que en dimensión finita (y con la misma prueba).

# Ilustración gráfica de la proyección ortogonal



# La esperanza condicional

Aplicando este lema al ejemplo del subespacio

$$S = \{Y \in L^2(\Omega) : Y = h(X) \text{ donde } h : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}\}$$

vemos que la esperanza condicional  $\hat{Y} = E[Y/X]$  se define por las siguientes dos propiedades:

- $\hat{Y} \in S$ .
- $E[(Y - \hat{Y}) \cdot Z] = 0$  para toda  $Z \in S$ , o sea:

$$E[Y \cdot Z] = E[\hat{Y} \cdot Z] \text{ para todo } Z \in S$$

Son esencialmente las mismas condiciones de la **definición axiomática de la esperanza condicional** que vimos en la clase pasada. La única diferencia, es que allí trabajamos con variables con esperanza finita, entonces tuvimos que pedir que  $Z = f(Y)$  con  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  acotada (para poder garantizar que las esperanzas que aparecen aquí sean finitas).

# El caso en que la variable $Y$ es discreta (1)

Como vimos en la clase pasada, el caso más sencillo de la esperanza condicional  $E[Y/X]$  es cuando la variable  $X$  es discreta. Para simplificar vamos a suponer que

$$\text{Im}(X) = \{x_1, x_2, \dots, x_n\}$$

es finita y que  $p_j = P\{X = x_j\} > 0$ . Notamos que los eventos

$$A_j = \{X = x_j\} = \{\omega \in \Omega : X(\omega) = x_j\}$$

forman una **partición** de  $\Omega$ . Vamos a suponer que  $P(A_j) > 0$ . En este caso  $S$  es de dimensión finita, y una base de  $S$  está formada por sus funciones indicadoras

$$B = \{I_{A_1}, I_{A_2}, \dots, I_{A_n}\}$$

La condición de que  $\hat{Y} = E[Y/X] \in S$  dice que

$$E[Y/X] = \sum_{k=1}^n c_k \cdot I_{A_k}$$

para ciertos escalares  $c_j$  que queremos determinar.

## El caso en que la variable $Y$ es discreta (2)

Ahora miramos la condición

$$E[Y \cdot Z] = E[\hat{Y} \cdot Z] \text{ para todo } Z \in S$$

Como  $B$  es una base de  $S$ , alcanza mirar esta condición para  $Z = I_{A_j}$ . Por otra parte, como los  $A_j$  son disjuntos, resulta que  $B$  es una **base ortogonal** (pero no ortonormal) de  $S$ , pues

$$\langle I_{A_j}, I_{A_k} \rangle = E(I_{A_j} \cdot I_{A_k}) = \begin{cases} P(A_j) & \text{si } j = k \\ 0 & \text{si } j \neq k \end{cases}$$

Nos queda:

$$E[Y \cdot I_{A_j}] = c_j \cdot P(A_j)$$

entonces:

$$c_j = \frac{1}{P(A_j)} E[Y \cdot I_{A_j}] = E[Y/A_j]$$

que coincide con la definición que vimos en la clase pasada.

## El caso en que la variable $Y$ es discreta (3)

En resumen, cuando  $X$  es discreta con imagen finita:

$$E[Y/X] = \sum_{i=1}^n E[Y/A_j] \cdot I_{A_j}$$

Esta fórmula puede generalizarse al caso en que  $X$  tiene imagen numerable (en este caso  $S$  no es de dimensión finita, y en lugar de una suma finita tenemos una serie, pero esencialmente funciona igual).

$$E[Y/X] = \sum_{i=1}^{\infty} E[Y/A_j] \cdot I_{A_j}$$

## El caso en que la variable $Y$ es discreta (4)

En este caso, debemos comprobar que esta fórmula define en efecto una función en  $L^2(\Omega)$ . Como las  $I_{A_j}$  son ortogonales

$$\begin{aligned} E[E[Y/X]^2] &= \|E[Y/X]\|^2 = \sum_{j=1}^{\infty} \|E[Y/A_j] \cdot I_{A_j}\|^2 \\ &= \sum_{j=1}^{\infty} |E[Y/A_j]|^2 \|I_{A_j}\|^2 \\ &= \sum_{j=1}^{\infty} |E[Y/A_j]|^2 P(A_j) \end{aligned}$$

Ahora por la **desigualdad de Cauchy-Schwarz**:

$$|E[Y/A_j]| \leq \frac{1}{P(A_j)} E(|Y|I_{A_j}) \leq \frac{1}{P(A_j)} \|Y I_{A_j}\| \cdot \|I_{A_j}\| = \|Y\| = E(I_{A_j} Y^2)^{1/2} \frac{1}{P(A_j)^{1/2}}$$

Entonces

$$E[E[Y/X]^2] \leq \sum_{j=1}^{\infty} |E[I_{A_j} Y]|^2 = E(|Y|^2) < +\infty$$

## Parte II

# Esperanzas condicionales en el caso continuo

# El caso en que $X$ e $Y$ son variables continuas con una densidad conjunta

El otro caso que vimos en la clase anterior es cuando  $X$  e  $Y$  son variables continuas con una densidad conjunta  $f_{XY}(x, y)$ .

Recordamos que en este caso definimos la densidad condicional

$$f_{Y/X=x}(y) = \frac{f_{XY}(x, y)}{f_X(x)}$$

donde

$$f_X(x) = \int_{-\infty}^{\infty} f_{XY}(x, y) dy$$

es la **densidad marginal** de  $X$ , suponiendo que  $f_X(x) > 0$  para todo  $x$ . En la clase anterior, definimos  $E[Y/X] = h(X)$  donde

$$h(x) = \int_{-\infty}^{\infty} y \cdot f_{Y/X=x}(y) dy$$

# El caso en que $X$ e $Y$ son variables continuas con una densidad conjunta (2)

Si  $Y$  tiene esperanza finita, podemos calcular

$$\begin{aligned} E[|E[Y/X]|] &= E[|h(X)|] = \int_{-\infty}^{\infty} |h(x)| f_X(x) dx \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} \left| \int_{-\infty}^{\infty} y \cdot f_{Y/X=x}(y) dy \right| f_X(x) dx \\ &\leq \int_{-\infty}^{\infty} \left[ \int_{-\infty}^{\infty} |y| \cdot f_{Y/X=x}(y) dy \right] f_X(x) dx \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} |y| \left[ \int_{-\infty}^{\infty} f_{Y/X=x}(y) f_X(x) dx \right] dy \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} |y| \left[ \int_{-\infty}^{\infty} f_{XY}(x, y) dx \right] dy \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} |y| \cdot f_Y(y) dy = E(|Y|) < \infty \end{aligned}$$

Se deduce en particular que  $h(x)$  es finita para casi todo  $x$ , por lo que  $E[X/Y]$  está bien definida.

## El caso en que $X$ e $Y$ son variables continuas con una densidad conjunta (2)

Vamos a comprobar ahora que si  $Z = g(X)$  con  $g : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  acotada, entonces

$$E[Y \cdot Z] = E[\hat{Y} \cdot Z]$$

Para calcular  $E[Y \cdot Z]$  la pensamos como la esperanza de una función del vector aleatorio  $(X, Y)$ .

$$E[Y \cdot Z] = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} y \cdot g(x) \cdot f_{XY}(x, y) \, dx \, dy$$

mientras que como  $\hat{Y} \cdot Z$  es una función de  $X$  sola,

$$E[\hat{Y} \cdot Z] = \int_{-\infty}^{\infty} h(x) \cdot g(x) \cdot f_X(x) \, dx$$

pero por la definición de  $h$ ,

$$h(x) f_X(x) = \left[ \int_{-\infty}^{\infty} y \cdot f_{Y/X=x}(y) \, dy \right] \cdot f_X(x) = \int_{-\infty}^{\infty} y \cdot f_{XY}(x, y) \, dy$$

# El caso en que $X$ e $Y$ son variables continuas con una densidad conjunta (3)

Reemplazando vemos que

$$\begin{aligned} E[\widehat{Y} \cdot Z] &= \int_{-\infty}^{\infty} g(x) \left[ \int_{-\infty}^{\infty} y \cdot f_{XY}(x, y) dy \right] dx \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} y g(x) f_{XY}(x, y) dx dy = E[Y \cdot Z] \end{aligned}$$

Vemos que  $h(Y)$  verifica las dos condiciones de la definición axiomática de esperanza condicional que vimos en la clase anterior.

Si supiéramos que  $Y \in L^2$  va a resultar que  $\widehat{Y}$  está en  $L^2$  y que la misma cuenta se puede hacer suponiendo que  $Z$  está en  $L^2$  (aunque  $g$  no fuera acotada).

# El caso en que $X$ e $Y$ son variables continuas con una densidad conjunta (4)

Para probar que en efecto  $\hat{Y} = E[Y/X] \in L^2$  cuando  $Y \in L^2$ , la idea es aproximar  $h$  por funciones acotadas:

$$h_n(x) = \begin{cases} h(x) & \text{si } |h(x)| \leq n \\ n & \text{si } h(x) > n \\ -n & \text{si } h(x) < -n \end{cases} \quad n \in \mathbb{N}$$

Entonces tomando  $Z_n = h_n(X)$ , tenemos que:

$$E[Y \cdot Z_n] = E[\hat{Y} \cdot Z_n]$$

por lo que ya probamos. Luego por la **desigualdad de Cauchy-Schwarz**:

$$|E[\hat{Y} \cdot Z_n]| \leq E(Y^2)^{1/2} \cdot E(Z_n^2)^{1/2}$$

pero como  $|h_n(x)| \leq |h(x)|$ ,  $|Z_n| \leq |\hat{Y}|$ , luego como  $Y \in L^2$ :

$$|E[\hat{Y} \cdot Z_n]| \leq E(Y^2)^{1/2} \cdot E(\hat{Y}^2)^{1/2}$$

# El caso en que $X$ e $Y$ son variables continuas con una densidad conjunta (5)

Ahora bien, explícitamente

$$E[\hat{Y} \cdot Z_n] = \int_{-\infty}^{\infty} h_n(x) h(x) f_X(x) dx$$

cuando  $n \rightarrow +\infty$  esta integral va a converger a

$$E[\hat{Y}^2] = \int_{-\infty}^{\infty} h(x)^2 f_X(x) dx$$

porque  $h_n(x)$  converge en forma monótona creciente hacia  $h$ . [Por el **teorema de convergencia monótona**, otro resultado clave de análisis real]. Resulta que:

$$E[\hat{Y}^2] \leq E[Y^2]$$

o sea:

$$E(E(Y/X)^2) \leq E(Y^2)$$

que es la misma desigualdad que obtuvimos antes en el caso discreto.

## Parte III

# Propiedades de la esperanza condicional

# Definición axiomática de la esperanza condicional

Como vimos en la clase anterior, la esperanza condicional  $\hat{Y} = E[Y/X]$  se puede definir de forma **axiomática** cuando  $Y \in L^1$ . por las siguientes propiedades:

- $\hat{Y} = h(X)$  donde  $h : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  es una función boreliana.
- $\hat{Y} \in L^1$  o sea  $E(|\hat{Y}|) < \infty$ .
- Si  $Z = f(X)$  donde  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  es una función boreliana acotada, entonces:

$$E[\hat{Y}Z] = E[YZ]$$

## Proposición

Si  $\widehat{Y}_1$  y  $\widehat{Y}_2$  verifican la definición axiomática de la esperanza condicional, entonces  $\widehat{Y}_1 = \widehat{Y}_2$  con probabilidad 1.

**Demostración** Sea  $W = \widehat{Y}_1 - \widehat{Y}_2$ .  $\widehat{Y}_1 = h_1(X)$ ,  $\widehat{Y}_2 = h_2(X)$ . Entonces

$$W = h(X) \text{ con } h = h_1 - h_2$$

$$E[WZ] = E[\widehat{Y}_1 Z] - E[\widehat{Y}_2 Z] = E[YZ] - E[YZ] = 0$$

para toda  $Z = f(X)$  con  $f$  boreliana acotada. Elegimos  $f(x) = I_{\{h(x) > \delta\}}$ . Tenemos

$$\delta \cdot P(A_\delta) \leq E[W \cdot I_{A_\delta}] = 0 \text{ donde } A_\delta = \{W > \delta\}$$

Luego  $P(A_\delta) = 0$  para todo  $\delta > 0$ , se deduce que  $W \leq 0$  con probabilidad 1. Cambiando  $W$  por  $-W$ , vemos que también  $W \geq 0$  con probabilidad 1, luego  $W = 0$  o sea  $\widehat{Y}_1 = \widehat{Y}_2$  con probabilidad 1.

Las propiedades de la esperanza condicional se pueden deducir de la definición axiomática.

## Linealidad

Sean  $Y_1, Y_2 \in L^1(\Omega)$ . Si  $c_1, c_2 \in \mathbb{R}$ ,

$$E[c_1 \cdot Y_1 + c_2 \cdot Y_2 / X] = c_1 \cdot E[Y_1 / X] + c_2 E[Y_2 / X]$$

**Demostración** Sean  $\widehat{Y}_1 = E[Y_1 / X]$ ,  $\widehat{Y}_2 = E[Y_2 / X]$ ,  $Y = c_1 \cdot Y_1 + c_2 \cdot Y_2$ . Hay que verificar que  $\widehat{Y} = c_1 \widehat{Y}_1 + c_2 \widehat{Y}_2$  cumple con la definición axiomática de esperanza condicional.

- $\widehat{Y}$  es función de  $X$  porque  $\widehat{Y}_1$  e  $\widehat{Y}_2$  lo son. ✓
- $\widehat{Y}$  tiene esperanza finita, pues  $E[\widehat{Y}] = c_1 E[\widehat{Y}_1] + c_2 E[\widehat{Y}_2]$  ✓
- Si  $Z = f(X)$  con  $f$  acotada, entonces

$$E[\widehat{Y}Z] = c_1 E[\widehat{Y}_1 Z] + c_2 E[\widehat{Y}_2 Z] = c_1 E[Y_1 Z] + c_2 E[Y_2 Z] = E[YZ] \checkmark$$

Por la unicidad de la esperanza condicional, vale la propiedad.

## Proposición

Sea  $Y \in L^1$ ,  $g : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  boreliana acotada,  $X$  otra variable aleatoria:

$$E[Yg(X)/X] = g(X)E[Y/X]$$

### Otras propiedades de la esperanza condicional:

- Si  $Y \in L^1$ ,  $E[E[Y/X]] = E[Y]$
- **Monotonía:** si  $Y_1, Y_2 \in L^1$ ,  $Y_1 \leq Y_2$  con probabilidad 1,

$$E[Y_1/X] \leq E[Y_2/X]$$

- Desigualdad de Cauchy-Schwartz: Si  $X, Y \in L^2$ ,

$$E(Y_1 Y_2 / X) \leq E[Y_1 / X]^{1/2} \cdot E[Y_2 / X]^{1/2}$$

- Desigualdad de Jensen: si  $Y \in L^1$ ,  $\varphi : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  es convexa y  $\varphi(Y) \in L^1$ ,

$$\varphi(E[Y/X]) \leq E[\varphi(Y)/X]$$

En particular:

$$|E[Y/X]|^p \leq E[|Y|^p/X] \text{ si } p \geq 1$$

$$E[E[X/Y]/Z] = E[X/Z]$$