

Geometría Diferencial - Práctica 4.

Primer cuatrimestre de 2010.

1. Mostrar que el plano proyectivo real y la banda de Möbius no son orientables.
2. Sea M una variedad de dimensión 2, que admite un atlas $\{(U_i, \phi_i)\}_{i \in I}$ tal que las composiciones $\phi_i \circ \phi_j^{-1}$ son *holomorfas*, identificando los abiertos de \mathbb{R}^2 con los abiertos de \mathbb{C} . Mostrar que M resulta orientable.
3. Mostrar que M admite una n -forma nunca nula (i.e. M orientable) si y sólo si $\Lambda^n T^*M \cong M \times \mathbb{R}$ (\cong denota un isomorfismo de fibrados).
4. Si M admite un atlas constituido por dos cartas tales que la intersección de sus dominios es conexa, probar que es orientable.
5. Sea M una variedad diferenciable de dimensión n . Probar que:
 - a) TM es orientable.
 - b) T^*M es orientable.
 - c) Si TM es trivial, entonces M es orientable.
6. Probar que todo grupo de Lie es orientable.
7. Sean M y N variedades diferenciables de dimensión n y k respectivamente. Probar la equivalencia de
 - a) M y N son orientables.
 - b) $M \times N$ es orientable.
8. Sea $M = U_1 \cup U_2$ con U_i abiertos, y llamemos U_{12} a $U_1 \cap U_2$. Considerar el cubrimiento dado por $\{U_i : i = 1, 2\}$, y sea $\{f_1, f_2\}$ una partición de la unidad subordinada a este cubrimiento. Si $g \in C^\infty(U_{12})$, mostrar que

$$g_1(p) := \begin{cases} f_2(p)g(p) & \text{si } p \in U_{12} \\ 0 & \text{si } p \in U_1 \setminus \text{sop } f_2 \end{cases}$$

resulta suave en U_1 , es decir $g_1 \in C^\infty(U_1)$. De manera análoga construir una $g_2 \in C^\infty(U_2)$. Concluir que toda función $g \in C^\infty(U_{12})$ se escribe como

$$g = g_1|_{U_{12}} + g_2|_{U_{12}}$$

donde $g_i \in C^\infty(U_i)$. Muestre a través de un ejemplo, que no toda $g \in C^\infty(U_{12})$ es la restricción de función en $C^\infty(U_1)$. El (contra)ejemplo puede ocurrir en $M = (-2, 2) \subset \mathbb{R}$, $U_1 = (-2, 1)$ y $U_2 = (-1, 2)$.

9. Sea $f : N \rightarrow M$ una aplicación diferenciable. Probar que para cada $k \in \mathbb{N}_0$, $f^* : \Omega^k(M) \rightarrow \Omega^k(N)$ satisface las siguientes propiedades

- a) $f^*(\omega_1 + \omega_2) = f^*(\omega_1) + f^*(\omega_2)$
- b) $f^*(g \cdot \omega) = g \circ f \cdot f^*(\omega)$ si $g \in \mathcal{F}(M)$
- c) $f^*(\omega \wedge \theta) = f^*(\omega) \wedge f^*(\theta)$

10. Sean A y B abiertos de \mathbb{R}^n , y sea $f : A \rightarrow B$ diferenciable. Probar:

- a) $f^*(dx_i) = df_i = \sum_k \frac{\partial f_i}{\partial x_k} dx_k$.
- b) $f^*(g \cdot dx_1 \wedge \cdots \wedge dx_n) = g \circ f \cdot \det\left(\frac{\partial f_i}{\partial x_j}\right) \cdot dx_1 \wedge \cdots \wedge dx_n$, para $g \in \mathcal{F}(B)$.

11. Sea M una variedad diferenciable de dimensión n y $\omega_1, \omega_2 \in \Omega^n(M)$ tales que $\omega_1(p), \omega_2(p) \neq 0$ para todo $p \in M$. Probar que

- a) Si $\omega \in \Omega^n(M)$, existe una única función $f \in \mathcal{F}(M)$ tal que $\omega = f \cdot \omega_1$.
- b) Son equivalentes las siguientes afirmaciones
 - i) ω_1 y ω_2 inducen la misma orientación.
 - ii) $\omega_2 = \varphi \cdot \omega_1$, con $\varphi \in \mathcal{F}(M)$ y $\varphi(q) > 0$ para todo $q \in M$.
- c) Si M es conexa y $\omega_2 = g \cdot \omega_1$, entonces $g > 0$ en M o bien $g < 0$ en M .

12. Si ω es una k -forma, ¿es cierto que $\omega \wedge \omega = 0$? ¿Y si $\dim M = 3$?

13. Sea $f : M \rightarrow \mathbb{R}$ una función diferenciable y $df : M \rightarrow T^*M$ definida por

$$df(p) : T_pM \rightarrow \mathbb{R}, \quad v \mapsto v(f).$$

Mostrar que en un sistema de coordenadas (U, x) , df se escribe como

$$df = \sum_i \frac{\partial f}{\partial x^i} dx^i,$$

por lo que df resulta una sección diferenciable, es decir, una 1-forma.

14. Sean $\eta \in \Omega^1(M)$ y $f \in \mathcal{F}(M)$, mostrar que $f\eta \in \Omega^1(\mathbb{R})$. Mostrar además que si $g \in \mathcal{F}(M)$, entonces

$$d(fg) = f dg + g df.$$

15. Sea $M = \mathbb{R}^n$. En cada punto su tangente es \mathbb{R}^n , con su producto interno usual. Sea $X \in \mathfrak{X}(M)$, y definamos $\langle X, - \rangle$ de la siguiente manera. Si $v \in T_pM$, $\langle X, v \rangle := \langle X(p), v \rangle$.

- a) Mostrar que $\langle X, - \rangle$ es una 1-forma.
 b) Mostrar que toda 1-forma es de esta forma.
 Por ejemplo, $df = \langle \nabla f, - \rangle$.

16. Si (U, x) es una carta de la variedad M , sea $\omega_x \in \Omega^n(U)$ definida por $\omega_x = dx^1 \wedge dx^2 \wedge \cdots \wedge dx^n$. Llamaremos a ω_x la n -forma asociada a la carta (U, x) .

- a) Verificar que $\omega_x(p)(\frac{\partial}{\partial x^1}|_p, \frac{\partial}{\partial x^2}|_p, \dots, \frac{\partial}{\partial x^n}|_p) = 1$ para todo $p \in U$.
 b) Sea (V, y) otra carta de M tal que $U \cap V \neq \emptyset$. Probar que $\omega_y(p) = J_{y \circ x^{-1}}(p)\omega_x(p)$ para todo $p \in U \cap V$. Es decir,

$$dy^1 \wedge dy^2 \wedge \cdots \wedge dy^n = J_{y \circ x^{-1}} dx^1 \wedge dx^2 \wedge \cdots \wedge dx^n$$

sobre $U \cap V$, donde $J_{y \circ x^{-1}}$ indica el jacobiano de la aplicación $y \circ x^{-1}$.

17. Sean M una variedad diferenciable, $p \in M$, $v \in T_p M$ y $\gamma \in T_p M^*$. Probar que existen $X \in \mathfrak{X}(M)$ y $\theta \in \mathfrak{X}^*(M)$ tales que $X(p) = v$ y $\theta(p) = \gamma$.

18. Sean M una variedad diferenciable, W un abierto no vacío de M , $Z \in \mathfrak{X}(W)$, $\omega \in \mathfrak{X}^*(W)$ y $p \in W$. Probar que

- a) Existe un abierto U de M con $p \in U \subseteq W$ y un campo $X \in \mathfrak{X}(M)$ tal que $X|_U = Z|_U$.
 b) Existe un abierto V de M con $p \in V \subseteq W$ y una 1-forma $\theta \in \mathfrak{X}^*(M)$ tal que $\theta|_V = \omega|_V$.

19. Sea M una variedad diferenciable de dimensión n y sea $X \in \mathfrak{X}(M)$. Definimos una derivación con signo

$$i_X : \Omega^k(M) \rightarrow \Omega^{k-1}(M), \quad i_X(\omega)(p)(v_1, \dots, v_{k-1}) = \omega(X(p), v_1, \dots, v_{k-1}),$$

donde vemos a ω como un campo de aplicaciones multilineales alternadas. Para 0-formas definimos $i_X(f) = 0$.

Sea (U, x) una carta alrededor de p , y escribamos X y ω en coordenadas locales como

$$X|_U = \sum_i a_i \frac{\partial}{\partial x^i}, \quad \omega|_U = \sum_{i_1 < \cdots < i_k} b_{i_1 \dots i_k} dx^{i_1} \wedge \cdots \wedge dx^{i_k}.$$

Escribir en coordenadas locales $i_X(\omega)$.

20. Sea $F : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ un campo vectorial diferenciable en el sentido usual.

- a) Demostrar que $\omega_F^1(x)(v) := \langle F(x), v \rangle$ define una 1-forma en \mathbb{R}^3 . Encontrar las coordenadas de ω_F^1 en la base $\{dx, dy, dz\}$. Recíprocamente, probar que una 1-forma ω en \mathbb{R}^3 determina un único campo G en \mathbb{R}^3 tal que $\omega_G^1 = \omega$.
- b) Demostrar que $\omega_F^2(x)(u, v) := \langle F(x), u \times v \rangle$ define una 2-forma en \mathbb{R}^3 . Calcular sus coordenadas en la base $\{dx \wedge dy, dz \wedge dx, dy \wedge dz\}$. Recíprocamente, probar que toda 2-forma ω define un único campo G en \mathbb{R}^3 tal que $\omega_G^2 = \omega$.
- c) Sea $f \in \mathcal{F}(\mathbb{R}^3) = \Omega^0(\mathbb{R}^3)$. Encontrar la relación entre
- 1) df y ∇f ;
 - 2) $\text{rot} F$ y $d\omega_F^1$;
 - 3) $\text{div} F$ y $d\omega_F^2$ (aquí identificamos $\Omega^3(\mathbb{R}^3) \simeq \mathcal{F}(\mathbb{R}^3)$ usando la base $dx \wedge dy \wedge dz$).

Concluir, usando la relación $d \circ d = 0$, las fórmulas $\text{rot} \nabla \equiv 0$ y $\text{div} \text{rot} \equiv 0$.

21. Sean M una variedad diferenciable y $\omega \in \Omega^k(M)$. Decimos que ω es cerrada si $d\omega = 0$ y decimos que ω es exacta si existe $\eta \in \Omega^{k-1}(M)$ tal que $d\eta = \omega$. Probar que:

- a) Toda forma exacta es cerrada.
- b) Si ω, ω' son cerradas y ω'' es exacta entonces $\omega \wedge \omega'$ es cerrada y $\omega \wedge \omega''$ es exacta.
- c) Si $f : M \rightarrow N$ es diferenciable, entonces f^* transforma formas cerradas en cerradas y exactas en exactas.

22. Sea $\eta \in \Omega^1(M)$ y $\sigma : [a, b] \rightarrow M$ continua y suave a trozos. Definimos

$$\int_{\sigma} \eta := \int_a^b \eta(\sigma'(t)) dt$$

- a) Mostrar que si $h : [c, d] \rightarrow [a, b]$ es biyectiva, creciente y derivable, entonces

$$\int_{\sigma} \eta = \int_{\sigma \circ h} \eta$$

Notar que esto significa que la integral depende de la curva “geométrica” $\text{Im}(\sigma)$ y no de su parametrización (siempre que se respete la orientación de la curva). Mostrar que si en cambio la reparametrización h fuera decreciente entonces

$$\int_{\sigma \circ h} \eta = - \int_{\sigma} \eta$$

b) Si $f \in C^\infty(M)$, $\sigma(a) = p$, $\sigma(b) = q$, entonces

$$\int_\sigma df = f(q) - f(p)$$

23. (Derivada de Lie de formas) Sea $X \in \mathfrak{X}(M)$ y sean ω, η formas. Probar que:

a) $\mathcal{L}_X(\omega \wedge \eta) = \mathcal{L}_X(\omega) \wedge \eta + \omega \wedge \mathcal{L}_X(\eta)$;

b) $\mathcal{L}_X(\omega) = d\mathcal{L}_X(\omega)$;

c) $\mathcal{L}_X(f) = X(f)$, si $f \in \mathcal{F}(M)$.

Probar que estas propiedades determinan unívocamente a \mathcal{L}_X . Utilizar este hecho para dar una definición algebraica de \mathcal{L}_X . Mostrar que $\mathcal{L}_X\mathcal{L}_Y - \mathcal{L}_Y\mathcal{L}_X = \mathcal{L}_{[X,Y]}$. Hallar la expresión en coordenadas locales.

24. Mostrar las siguientes identidades.

a) $i_X i_Y = -i_Y i_X$

b) $i_{fX} = f i_X$

c) $i_X d + d i_X = \mathcal{L}_X$

d) $\mathcal{L}_{fX} = f\mathcal{L}_X + df \wedge i_X$

e) $\mathcal{L}_X i_Y - i_Y \mathcal{L}_X = i_{[X,Y]}$